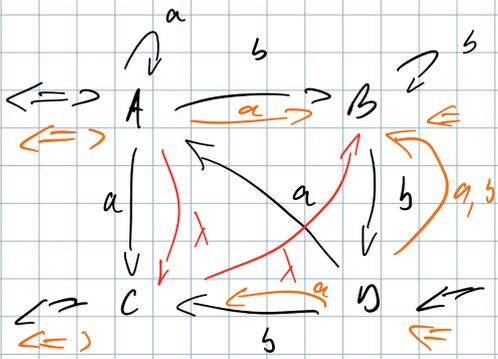


$$J: Q \times \Sigma \cup \{\lambda\} \rightarrow P(Q)$$



lambda přechody

"po zmršcení lambda"

přidám ještě cesty přes

lambda přechod



$$\lambda\text{-uzávir}(x) = \{y \mid \exists \text{ cesta z } x \text{ do } y \text{ přes } \lambda\}$$

$$\lambda\text{-uz}(A) = \{A, C, B\}$$

$$\lambda\text{-uz}(B) = \{B\}$$

$$\lambda\text{-uz}(C) = \{C, B\}$$

$$\lambda\text{-uz}(D) = \{D\}$$

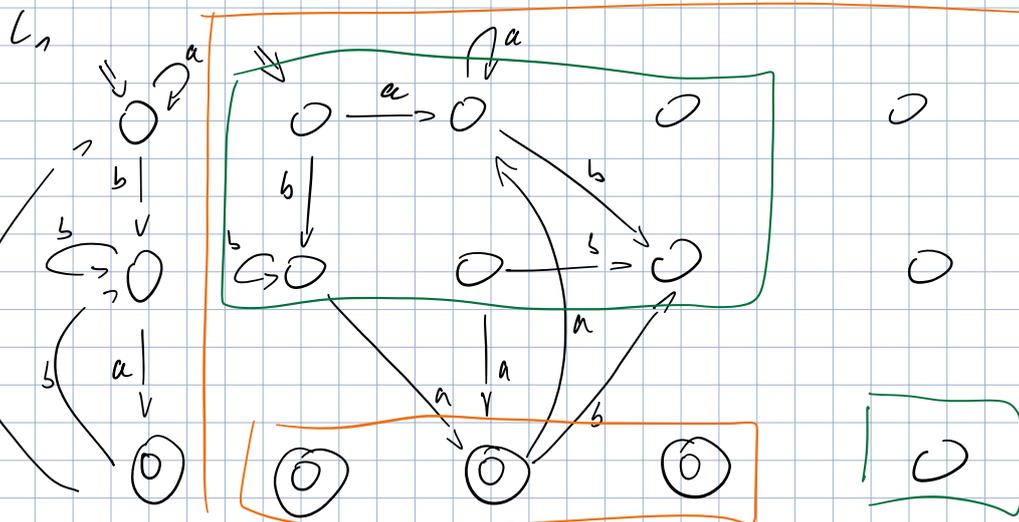
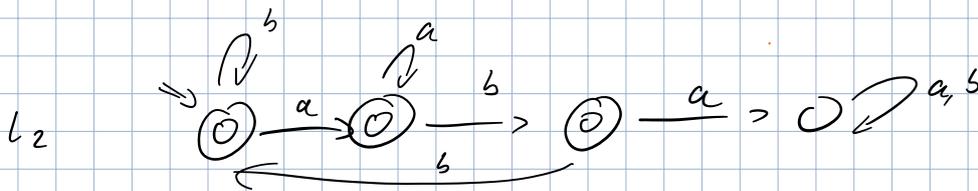
$$\text{přek } \delta'(p, x) = \bigcup_{q \in \delta(p, x)} \lambda\text{-uz}(q)$$

$$F' = F$$

$$S' = \bigcup_{q \in S} \lambda\text{-uz}(q) \rightarrow \text{sjednocení lambda uzávirů výchozích stavů}$$

$$L_1 = \{w \in \{a, b\}^* \mid w \text{ končí na } ba\}$$

$$L_2 = \{w \in \{a, b\}^* \mid w \text{ neobsahuje } aba\}$$



Součinný automat

- není dokončený,
ale myšlenka je jasná

$$L_1 \Delta L_2 \text{ sym. rozdíl}$$

$$L_1 \cap L_2$$

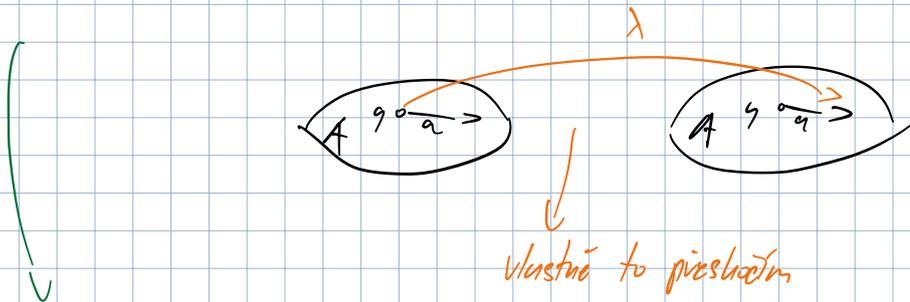
δ_{L_1, L_2} jde po složkách, tedy: $\delta_{L_1, L_2}((q_1, a_2), x) = (\delta_1(q_1, x), \delta_2(q_2, x))$

$$\text{ins}_n(L) = \{uqv \mid uv \in L\}$$

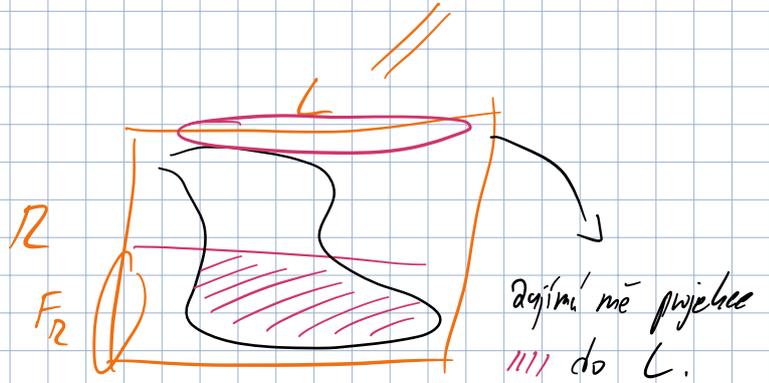


- to stejné: pro slovo z reg. jazyka najmeme jeho vlastního automatu

$$\text{del}_a(L) = \{uv \mid uav \in L\}$$



pro množiní slova z reg. jazyka by to šlo součinem automatu jazyka L a R .

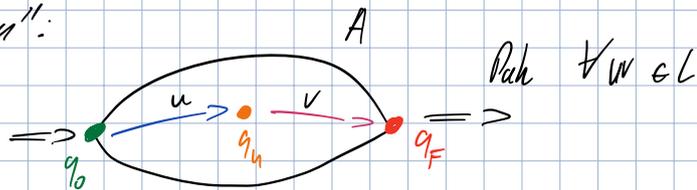


Dů: \forall reg. jazyk:

Ukážte, že shift je také reg.

$$\text{shift}(L) = \{uv \mid vuv \in L\}$$

Mějme vez. jazyk L a h něm autom. A t.č. $L(A) = L$. Autom. si budeme reprezentovat „šísťov“:



můžeme symbolicky znázornit jako výše v rámci „šísťe“.

Autom. A' , který má přijímat libovolně shiftované slovo z původního jazyka L , musí reflektovat každý možný výhled posunu, kterých bude nejvíce jako počet stavů.

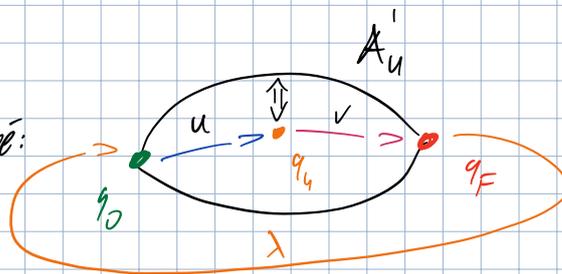
Pak jsem se „posunul“ už znoun na začátku.

Uvažme tedy libovolný stav q_u jako stav $\tilde{q}(q_0, u)$, tedy stav po přečtení lib. podřetv. u . Pak pokud má autom. A' přijímat slovo vu , stane se stav q_u přijímajícím stavem. Stejně tak se ale stane výhledovým stavem. Stačí zajistit,

že po přečtení části slova v , tedy ve stavu $\tilde{q}(q_u, v) = q_F$ mohou pokračovat ve čtení, tedy zavedu λ -přechod mezi původním přijímajícím a výhledovým.

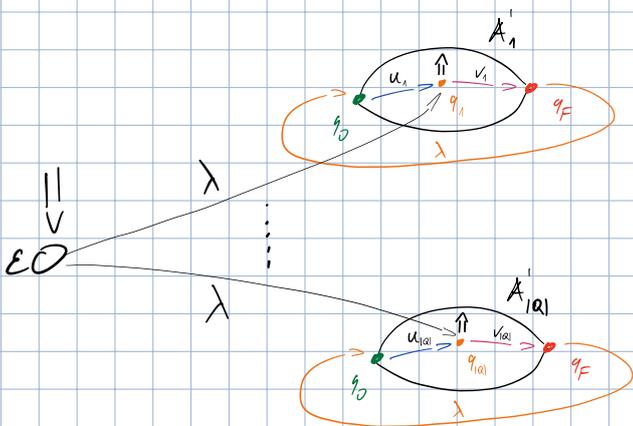
Pak budu schopný přečíst i první část (u) a pokud ji přečtu celou, skončím v přijímajícím stavu q_u .

Upravený autom. pro lib. stav q_u vypadá následovně:



Nyní takový autom. musím vytvořit pro každý stav, jelikož, jak zmíněno výše, možných shiftů může být nejvíce toliko, kolika je stavů. (pak by se režim „modulo $|Q|$ “ opakoval).

Proto všem stačí vytvořit nový globální výhledový stav a ke každému přijímajícím stavu z A' připojit z nového výhledového stavu λ -přechod. Výsledný autom. vypadá následovně:

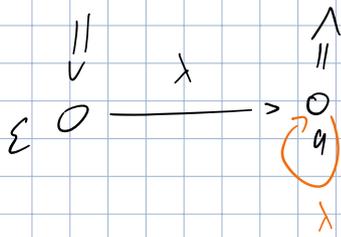


Tedy autom. bude vyhodnocovat všechny možné posunutí paralelně.

Jelikož stavů aut. A je konečné množno, bude i vytvořený A' konečný.

Z komentáře výše je zřejmé, že pokud je čtení slova shiftem původního, tak jeden podautom. A'_i ho určitě musí přijímat. Tedy i celý autom.

Speciální případ shiftování prázdného slova:



Záměrně shift prázdného
slova o i kde N je
zase prázdné slovo.